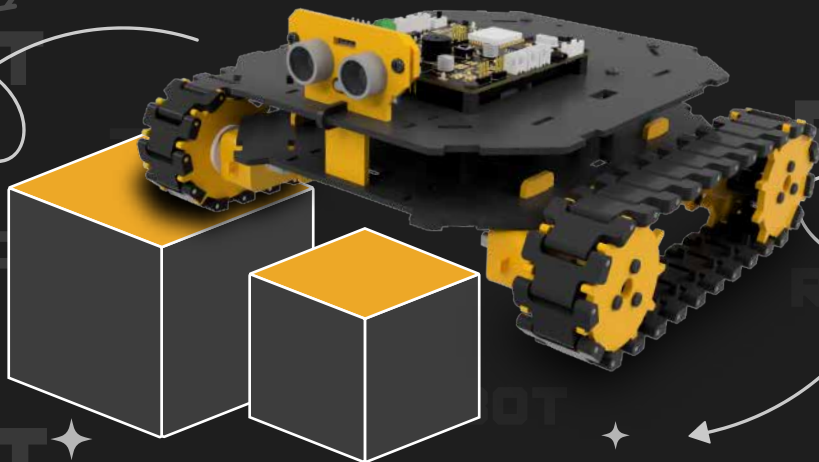


REX8

8IN1 ROBOT KIT

ROVERBOT

KURULUM KILAVUZU



REX



Copyright © 2023 Robotistan

Ticari kullanım dışında fotoğrafları ve içerikleri kopyalayabilir, çoğaltabilir ve düzenleyebilirsiniz.

Eğitim İçerikleri: Selim Gayretli

Çeviri ve Editör: Naze Gizem Özer

Grafik Tasarımcı: Elanur Tokalak

Endüstriyel Tasarımcı: Sercan Okay

Donanım ve Yazılım Ekibi:

Mehmet Suat Morkan

Mehmet Ali Dağ

Atakan Öztürk



Tarafından

İÇİNDEKİLER

RoverBot	04
Paletli Araçların Diğer Araçlara Göre Avantajları	04
Kurulum Adımları	05
REX Anakart Pin Diyagramı	15
Arduino Kodları	17

RoverBot

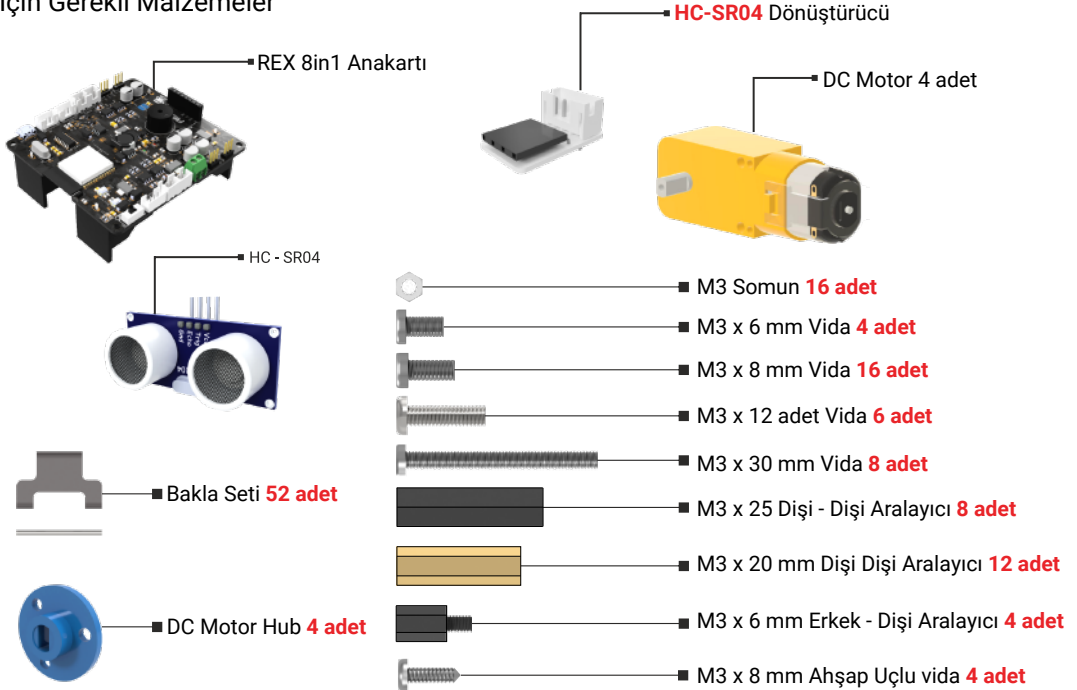
RoverBot, diğer REX robotlarından farklı olarak hareket mekanizmasında palet kullanır. Paletli yapısı sayesinde engebeli arazilerde diğer REX robotlarına göre hareket kabiliyeti daha fazladır.

Paletli Araçların Diğer Araçlara Göre Avantajları

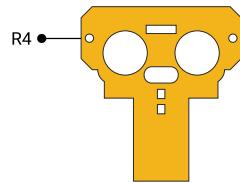
- Engebeli arazilerde diğer araçlara göre daha rahat hareket eder çünkü hareketi sağlayan kısmın yüzey alanı daha geniştir.
- Diğer araçlara göre daha dik rampalara tırmanabilir çünkü paletleri sayesinde zemine daha iyi tutunur.

Kurulum Adımları

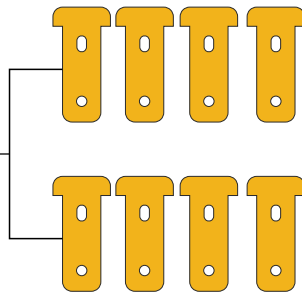
RoverBot İçin Gerekli Malzemeler



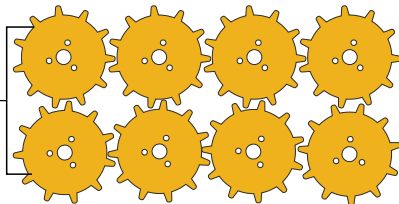
Pleksi Parçalar



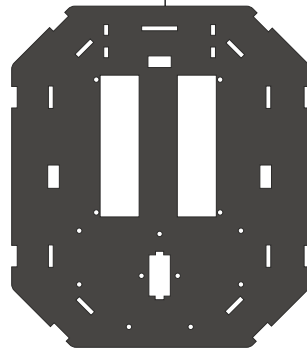
R3 8 adet



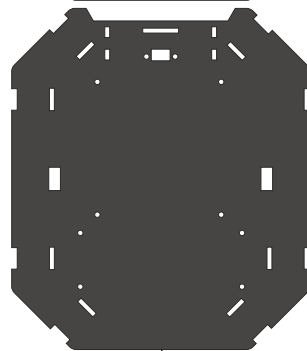
R3 8 adet

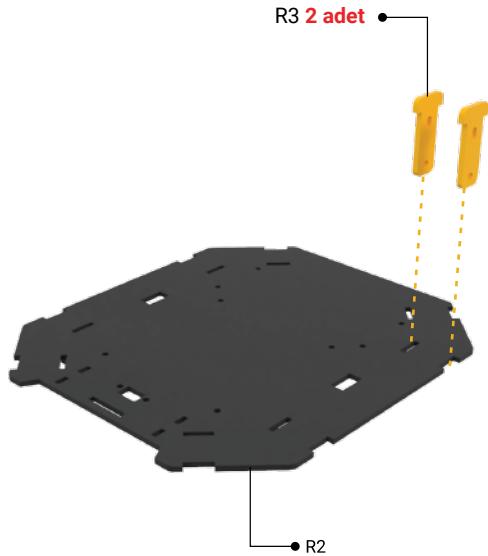


R1

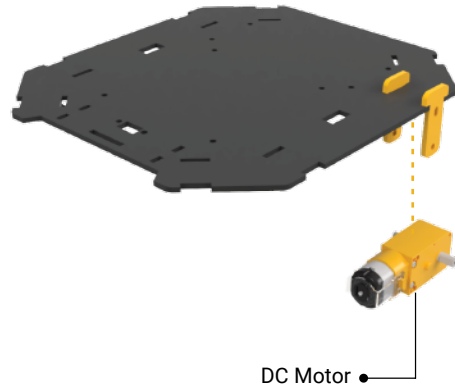


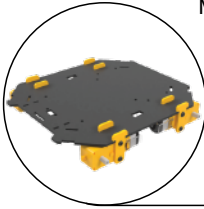
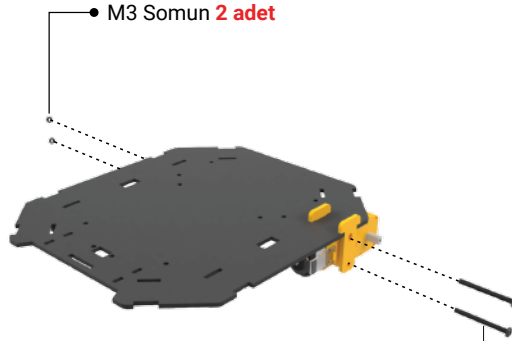
R2



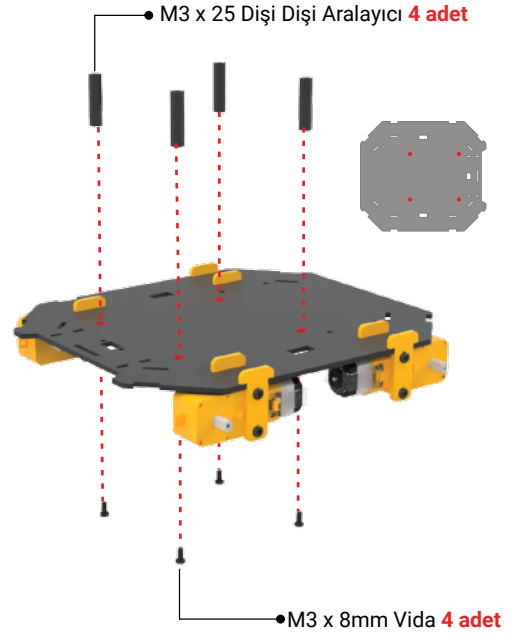


Kabloları içe doğru geçirin.

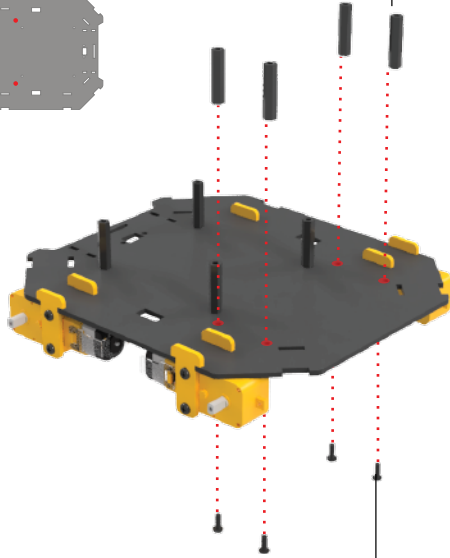
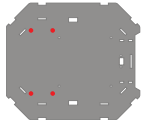




Aynı adımları diğer taraflar için uygulayınız.

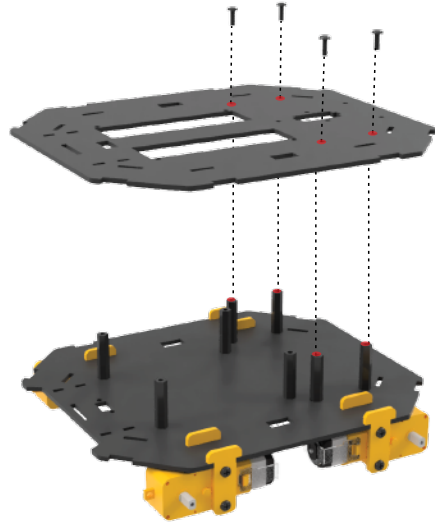


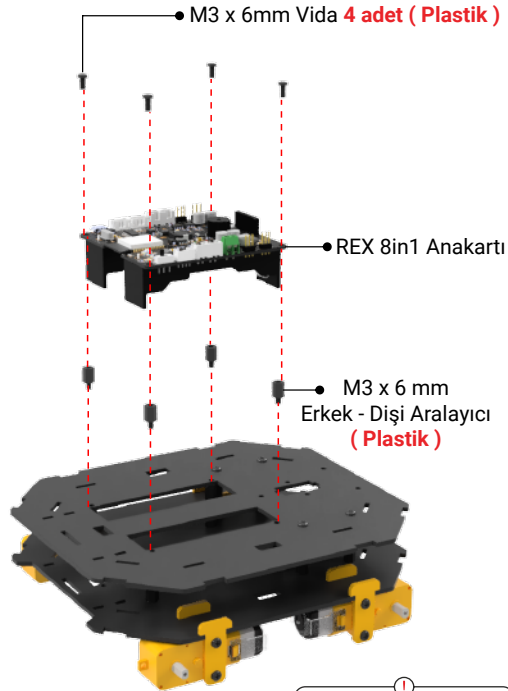
M3 x 25 mm Diři Dři Aralayıcı **4 adet**



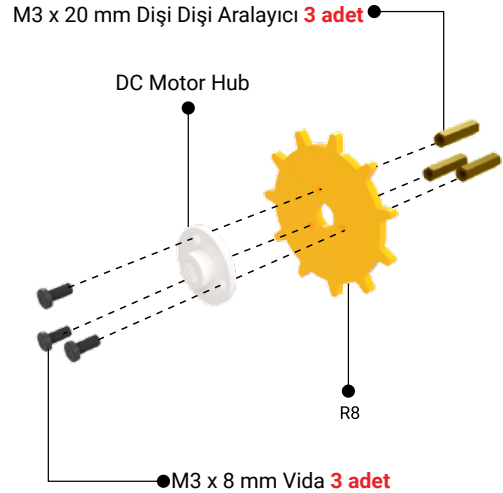
M3 x 8 mm Vida **4 adet**

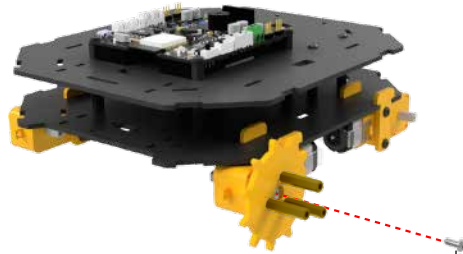
" M3 x 8 mm Vida **4 adet** "





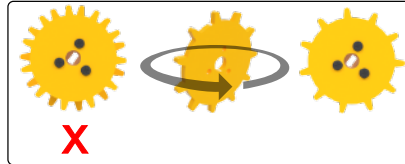
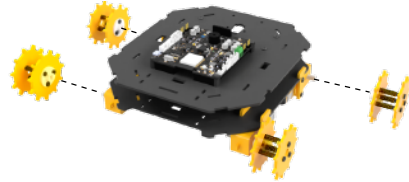
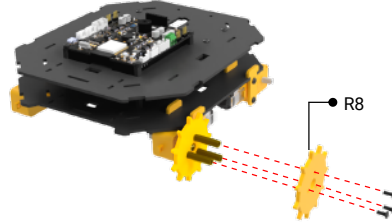
ⓘ
Olası kısa devre problemlerini önlemek için Anakartı lütfen plastik aralayıcı ve vidalar ile sabitleyiniz.



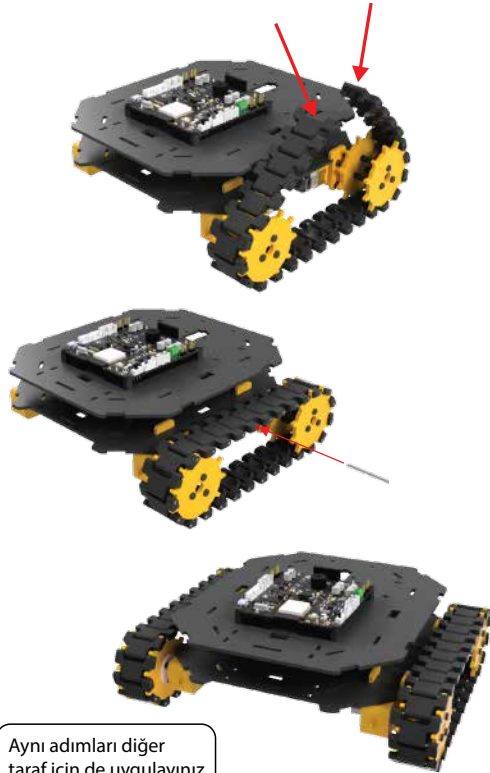
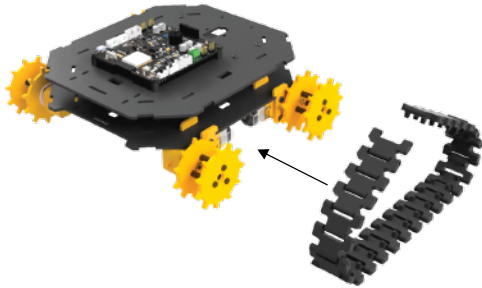
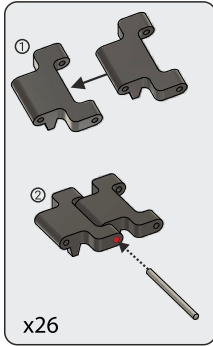


M3 x 8 mm Ahşap Uçlu Vida

M3 x 8 mm Vida 3 adet (Plastik)



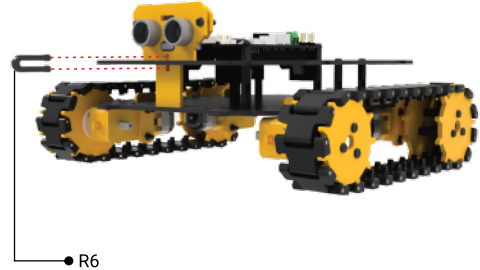
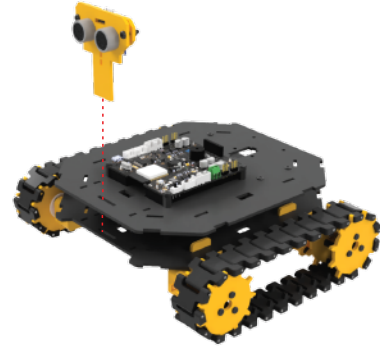
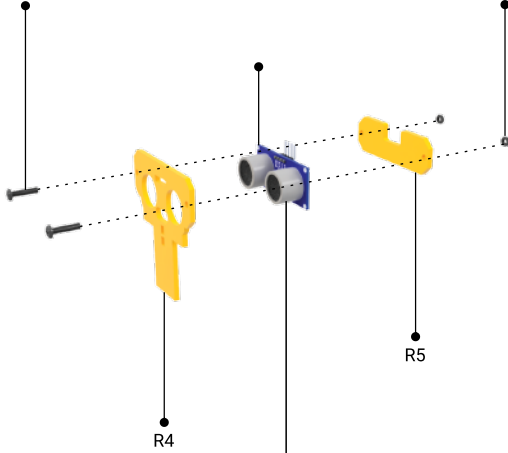
Tekerlerin üzerindeki dişliler karşılıklı olarak denk gelmiyorsa, Tekerlek parçalarından birini ters çevirip montajını yapın. Bu yöntem sorunu çözecektir.

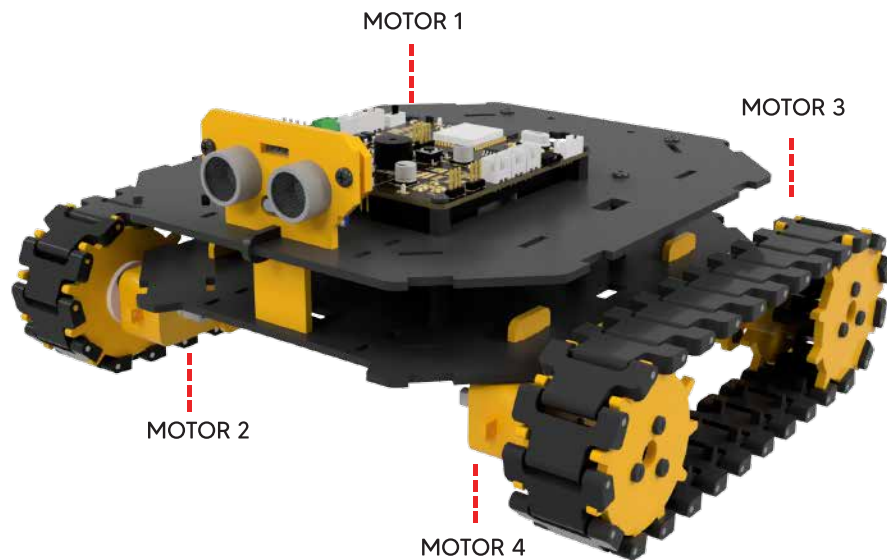


Aynı adımları diğer
taraf için de uygulayınız.

M3 x 12 mm Vida **2 adet**

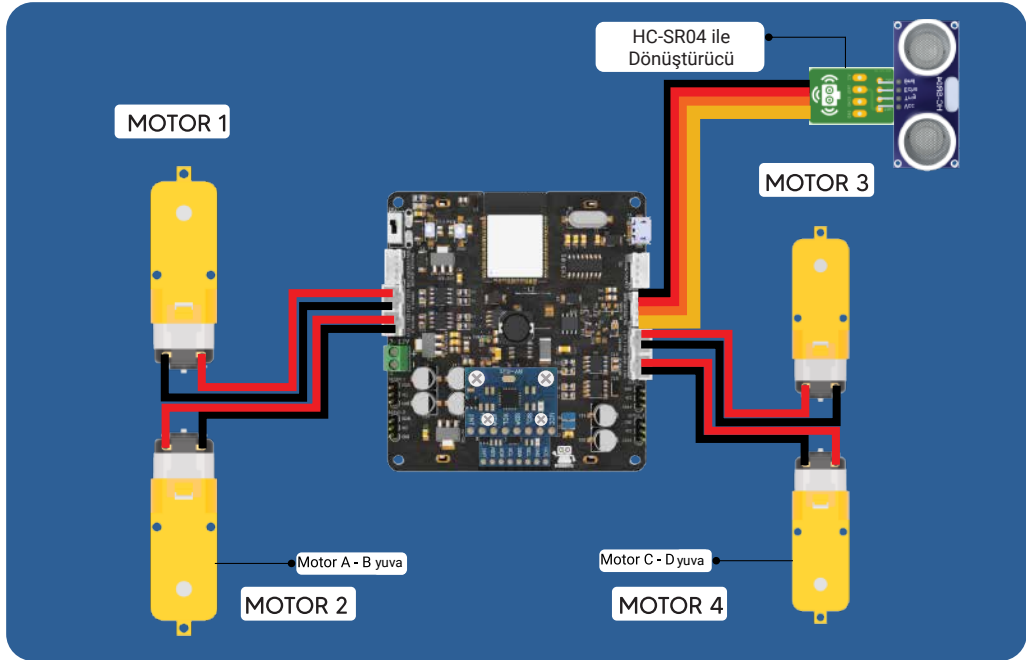
M3 Somun **2 adet**



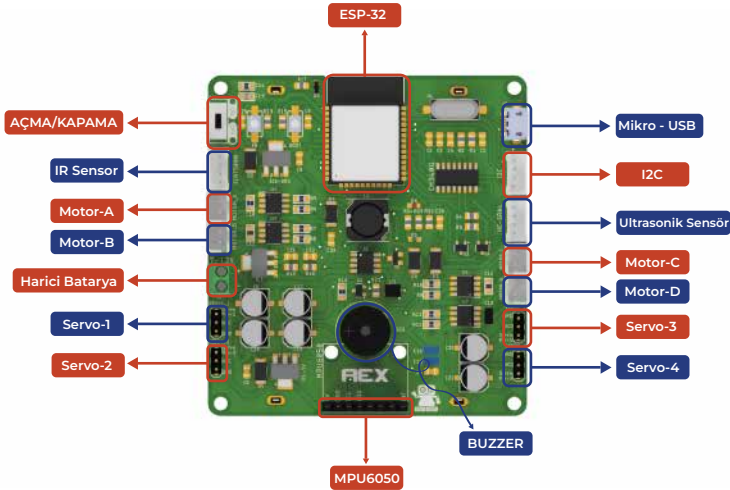


Devre Şeması

Pleksi parçaları kurduktan sonra, devre kurulumunu aşağıdaki şemada gösterildiği şekilde yapabilirsiniz.



REX Anakart Pin Diyagramı



Arduino Kodları

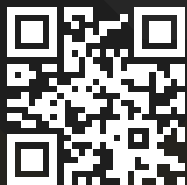
RoverBot.ino

```
1  //""REX 8in1 Rover Bot""
2  //Check the web site for Robots https://rex-rdt.readthedocs.io/en/latest/
3  // you can also control arm bot in this code.
4  #define CUSTOM_SETTINGS
5  #define INCLUDE_GAMEPAD_MODULE
6
7  #include <DabbleESP32.h>
8  #include <Arduino.h>
9  #include <analogWrite.h>
10 #include <ESP32Servo.h>
11
12 enum MOTOR_TYPE {
13     DC_MOTOR,
14     SERVO_MOTOR
15 };
16 enum MOTOR_TYPE motorType = DC_MOTOR;
17
18 int position1 = 90;
19 int position2 = 90;
20 int position3 = 90;
21 int position4 = 90;
22
23 #define MotorA1 23
24 #define MotorA2 15
25
26 #define MotorB1 33
27 #define MotorB2 32
28
29 #define MotorC1 16
30 #define MotorC2 17
31
32 #define MotorD1 14
33 #define MotorD2 27
34
35 #define horn 2
```

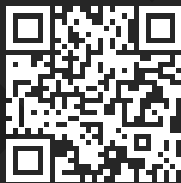


Kodun tamamına ve gerekli olan kütüphanelere gitmek için QR kodu okutunuz.

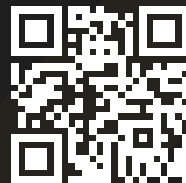




GitHub



REX DOC



Shop.robotistan/Rex